



Une tige M_0M_1 tourne par rapport au référentiel $[R]$ dans le plan (\vec{i}, \vec{j}) autour du centre O , avec une vitesse angulaire Ω constante.

On note $[R']$ le référentiel lié à la tige, d'origine O' confondue avec O , de vecteurs de base $(\vec{i}', \vec{j}', \vec{k}')$.

On note \vec{v}_r la vitesse et $\vec{\gamma}_r$ l'accélération d'un point M par rapport à $[R']$.

$\cos(\Omega t)$

$\sin(\Omega t)$

Ω

$2 \cdot \Omega$

$C \cdot \cos(\omega t)$

$C \cdot \sin(\omega t)$

$C \cdot \omega \cdot \cos(\omega t)$

$C \cdot \omega \cdot \sin(\omega t)$

$C \omega^2 \cdot \cos(\omega t)$

$C \omega^2 \cdot \sin(\omega t)$

$C \cdot \Omega^2 \cdot \cos(\omega t)$

$C \cdot \Omega^2 \cdot \sin(\omega t)$

-
 \vec{i}
 \vec{j}
 \vec{k}

+
 \vec{i}'
 \vec{j}'
Const

Expression des vecteurs (\vec{i}', \vec{j}') sur la base (\vec{i}, \vec{j}) ...

Vitesse / (R)

Sur la base (\vec{i}, \vec{j}) dans cet ordre : $\vec{i}' = \cos(\Omega t) \vec{i} + \sin(\Omega t) \vec{j}$ 1.0

Sur la base (\vec{i}, \vec{j}) dans cet ordre : $\vec{j}' = -\sin(\Omega t) \vec{i} + \cos(\Omega t) \vec{j}$ 1.0

effacer item

vider ligne

ajouter ligne

supprimer ligne

monter

baissér

mes réponses

note

solution

